

УДК 539.3:538.6:534.1

Шульга М.О., д-р фіз.-мат. наук

ДО ЛІНЕАРИЗОВАНОЇ ТЕОРІЇ МАГНІТОСТРИКЦІЇ ФЕРИТІВ З ДИСИПАТИВНИМ ФЕРОМАГНІТНИМ РЕЗОНАНСОМ

Одними із актуальних задач електромагнітомеханіки, що мають важливе фундаментальне і прикладне значення, є дослідження магнітопружного деформування тіл із феримагнітних магнітострикційних матеріалів з врахуванням феромагнітного резонансу. Цьому питанню присвячені роботи [4-7, 9-16]. В даній статті пропонується перетворення системи тривимірних диференціальних рівнянь лінеаризованої магнітострикції феритів кубічної системи, в якій враховується феромагнітний резонанс і дисипативні властивості фізико-механічних властивостей, до системи гамільтонового типу.

Тривимірна зв'язана задача електромагнітомеханіки для матеріалів з магнітострикцією вимагає спільного розв'язання механічних рівнянь коливань

$$\rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} = \frac{\partial \sigma_{i1}}{\partial x_1} + \frac{\partial \sigma_{i2}}{\partial x_2} + \frac{\partial \sigma_{i3}}{\partial x_3} \quad (1)$$

відносно механічних переміщень u_i і напружень σ_{ik} ($i, k = 1, 2, 3$) та квазістатичного наближення

$$\operatorname{div} \mathbf{B} = 0, \quad \operatorname{rot} \mathbf{H} = 0 \quad (2)$$

рівнянь Максвелла відносно напруженості \mathbf{H} і індукції \mathbf{B} магнітного поля.

Системи (1) і (2) замикаються квадратичними по намагніченості $\mathbf{M} = (\mathbf{B} - \mathbf{H})/4\pi$ визначальними співвідношеннями магнітострикції [2, 9] феритів кубічної системи з феромагнітним резонансом, лінеаризованими в сколі статичного поля підмагнічування $\mathbf{H} = \mathbf{H}_0 e_3$, $\mathbf{M} = \mathbf{M}_0 e_3$

$$\begin{aligned} \sigma_{11} &= c_{11} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + c_{12} \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + c_{12} \frac{\partial u_3}{\partial x_3}, \\ \sigma_{22} &= c_{12} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + c_{11} \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + c_{12} \frac{\partial u_3}{\partial x_3}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\sigma_{33} &= c_{12} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + c_{12} \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + c_{11} \frac{\partial u_3}{\partial x_3}, \\
\sigma_{32} &= c_{55} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + \frac{\beta_2}{M_0} m_2, \\
\sigma_{31} &= c_{55} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + \frac{\beta_2}{M_0} m_1, \\
\sigma_{12} &= c_{55} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_2} + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right), \quad b_3 = \mu_{33} h_3, \\
b_2 &= h_2 + 4\pi m_2, \quad \frac{\partial m_2}{\partial t} + \frac{m_2}{\tau_r} = -\gamma \left(-H_0 m_1 + M_0 h_1 - \beta_2 \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) \right), \\
b_1 &= h_1 + 4\pi m_1, \quad \frac{\partial m_1}{\partial t} + \frac{m_1}{\tau_r} = -\gamma \left(H_0 m_2 - M_0 h_2 + \beta_2 \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) \right). \quad (3)
\end{aligned}$$

Малі збурення \mathbf{h} , \mathbf{b} магнітного поля задовольняють рівняння (2), які запишемо у вигляді

$$\frac{\partial b_1}{\partial x_1} + \frac{\partial b_2}{\partial x_2} + \frac{\partial b_3}{\partial x_3} = 0, \quad h_k = -\frac{\partial \Phi}{\partial x_k}, \quad k = 1, 2, 3, \quad (4)$$

де Φ – магнітний потенціал.

У виразах (1)-(3) прийняті загальноновживані позначення [1, 2, 3, 8, 9]: c_{ik} – модулі пружності, ρ – густина, β_2 – магнітопружна стала, μ_{33} – магнітна проникність, γ – гіромагнітне відношення.

В рівняннях прецесії намагніченості додані дисипативні складові з часом релаксації τ_r [1, 6, 7]. Експериментальні дані і їх теоретичні інтерпретації показують достатність використання одного параметру для опису втрат в феритах [1].

Лінеаризовані диференціальні рівняння прецесії компонент m_1 , m_2 вектора намагніченості, які входять в систему (3), в загальному випадку можна подати [7] в інтегральній формі. При усталених гармонічних коливаннях з круговою частотою ω , коли $a(x_1, x_2, x_3, t) = \text{Re } a(x_1, x_2, x_3) \exp(-i\omega t)$ і для амплітудних множників $a(x_1, x_2, x_3)$ залишаємо такі ж позначення, що і для $a(x_1, x_2, x_3, t)$, для амплітудних величин $m_1(x_1, x_2, x_3)$ та $m_2(x_1, x_2, x_3)$ знаходимо

$$\begin{aligned}
 m_1 &= \frac{\gamma}{\omega_H^2 - \omega_c^2} \left(i\beta_2 \omega_c \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) - \beta_2 \omega_H \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + \right. \\
 &\quad \left. + M_0 \omega_H h_1 - iM_0 \omega_c h_2 \right), \\
 m_2 &= -\frac{\gamma}{\omega_H^2 - \omega_c^2} \left(\beta_2 \omega_H \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + i\beta_2 \omega_c \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) - \right. \\
 &\quad \left. - iM_0 \omega_c h_1 - M_0 \omega_H h_2 \right), \tag{5}
 \end{aligned}$$

де $\omega_H = \gamma H_0$ – частота феромагнітного резонансу, $\omega_c = \omega + i\omega_r$, $\frac{1}{\tau_r} = \omega_r$ – частота релаксації.

Після підстановки (5) в (3) для амплітудних величин $\sigma_{ik}(x_1, x_2, x_3)$ і т.д. ($\sigma_{ik}(x_1, x_2, x_3, t) = \text{Re} \sigma_{ik}(x_1, x_2, x_3) \exp(-i\omega t)$) і т.д.) одержимо вирази

$$\begin{aligned}
 \sigma_{11} &= c_{11} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + c_{12} \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + c_{12} \frac{\partial u_3}{\partial x_3}, \\
 \sigma_{22} &= c_{12} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + c_{11} \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + c_{12} \frac{\partial u_3}{\partial x_3}, \\
 \sigma_{33} &= c_{12} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + c_{12} \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + c_{11} \frac{\partial u_3}{\partial x_3}, \\
 \sigma_{32} &= c_{55^*} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + ic_{54^*} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + i\beta_{52} \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} + \beta_{51} \frac{\partial \varphi}{\partial x_2}, \\
 \sigma_{31} &= -ic_{54^*} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + ic_{55^*} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + \beta_{51} \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} - i\beta_{52} \frac{\partial \varphi}{\partial x_2}, \\
 \sigma_{12} &= c_{55} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_2} + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right), \quad b_3 = -\mu_{33} \frac{\partial \varphi}{\partial x_3}, \\
 b_2 &= 4\pi\beta_{51} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + 4\pi i\beta_{52} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + i\alpha \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} - \mu \frac{\partial \varphi}{\partial x_2}, \\
 b_1 &= -4\pi i\beta_{52} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + 4\pi\beta_{51} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) - \mu \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} - i\alpha \frac{\partial \varphi}{\partial x_2}. \tag{6}
 \end{aligned}$$

В формулах (6) використані позначення

$$\begin{aligned}
 c_{55*} &= c_{55} + \frac{4\pi\omega_H\gamma^2\beta_2^2}{(\omega_c^2 - \omega_H^2)\omega_M}, \\
 c_{54*} &= \frac{4\pi\omega_c\gamma^2\beta_2^2}{(\omega_c^2 - \omega_H^2)\omega_M}, \\
 \beta_{51} &= \frac{\omega_H\gamma\beta_2}{\omega_c^2 - \omega_H^2}, \quad \beta_{52} = \frac{\omega_c\gamma\beta_2}{\omega_c^2 - \omega_H^2}, \\
 \mu &= 1 - \frac{\omega_H\omega_M}{\omega_c^2 - \omega_H^2}, \quad \alpha = \frac{\omega_c\omega_M}{\omega_c^2 - \omega_H^2},
 \end{aligned} \tag{7}$$

причому $\omega_M = 4\pi\gamma M_0$.

В дев'ять визначальних рівнянь (6), три рівняння механічних коливань (1) і одне рівняння

$$\frac{\partial b_1}{\partial x_1} + \frac{\partial b_2}{\partial x_2} + \frac{\partial b_3}{\partial x_3} = 0 \tag{8}$$

входять амплітудні множники трьох механічних переміщень $u_i(x_1, x_2, x_3)$, шести механічних напружень $\sigma_{ik}(x_1, x_2, x_3)$, трьох компонент магнітної індукції $b_i(x_1, x_2, x_3)$ і магнітного потенціалу $\varphi(x_1, x_2, x_3)$. Таким чином сукупність тринадцяти рівнянь (1), (6), (8) має тринадцять невідомих функцій.

Один шлях спрощення системи рівнянь (1), (6), (8) аналогічний виводу рівнянь Ламе-Нав'є теорії пружності в переміщеннях. Але тепер за незалежні невідомі треба взяти три амплітуди механічних переміщень $u_i(x_1, x_2, x_3)$ та магнітного потенціалу $\varphi(x_1, x_2, x_3)$. В результаті одержимо систему чотирьох диференціальних рівнянь в частинних похідних. Ця система досить громіздка і її явного вигляду виписувати не будемо.

Інший шлях спрощення системи тринадцяти рівнянь (1), (6), (8) полягає у спеціальному виборі восьми розв'язувальних функцій і аналогічний перетворенню системи дев'яти рівнянь пружності до шести рівнянь, які формально можна представити у вигляді операторної гамільтонової системи. Таке представлення вперше було запропоновано і виконано в монографії [3] і розвинуто в подальших роботах [8, 9 та ін.].

Виберемо за розв'язуючі функції певним чином підбраного наступного вектор-стовпчика невідомих

$$[\sigma_{11}, 4\mu_2, 4\mu_3, \varphi, 4\mu_1, \sigma_{12}, \sigma_{13}, b_1]^{TP}, \tag{9}$$

які входять в сукупність рівнянь (1), (6), (8). Після досить громіздких цілеспрямованих перетворень рівнянь (1), (6), (8) одержимо наступну систему восьми рівнянь

$$\frac{d}{dx_1} \begin{bmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \\ q_4 \\ p_1 \\ p_2 \\ p_3 \\ p_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & \mathcal{E}_{11} & \mathcal{E}_{12} & \mathcal{E}_{13} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \mathcal{E}_{21} & \mathcal{E}_{22} & 0 & 0 \\ 0 & \mathcal{K}_{32} & \mathcal{K}_{33} & \mathcal{K}_{34} & \mathcal{E}_{31} & 0 & \mathcal{E}_{33} & \mathcal{E}_{34} \\ 0 & \mathcal{K}_{42} & \mathcal{K}_{43} & \mathcal{K}_{44} & 0 & 0 & \mathcal{E}_{43} & \mathcal{E}_{44} \\ -\mathcal{F}_{11} & -\mathcal{F}_{12} & -\mathcal{F}_{13} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\mathcal{F}_{21} & -\mathcal{F}_{22} & -\mathcal{F}_{23} & -\mathcal{F}_{24} & 0 & 0 & -\mathcal{K}_{32} & -\mathcal{K}_{42} \\ -\mathcal{F}_{31} & -\mathcal{F}_{32} & -\mathcal{F}_{33} & -\mathcal{F}_{34} & 0 & 0 & -\mathcal{K}_{33} & -\mathcal{K}_{43} \\ 0 & -\mathcal{F}_{42} & -\mathcal{F}_{43} & -\mathcal{F}_{44} & 0 & 0 & -\mathcal{K}_{34} & -\mathcal{K}_{44} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \\ q_4 \\ p_1 \\ p_2 \\ p_3 \\ p_4 \end{bmatrix}. \quad (10)$$

Ненульові операторні елементи симетричних операторних матриць \mathbf{P} , \mathbf{Q} та операторної матриці \mathbf{R} мають наступні значення

$$\begin{aligned} \mathcal{E}_{11} &= -\frac{\rho\omega^2}{4\pi}, & \mathcal{E}_{12} &= -\frac{\partial}{\partial x_2}, & \mathcal{E}_{13} &= -\frac{\partial}{\partial x_3}, \\ \mathcal{E}_{22} &= \frac{1}{4\pi c_{55}}, & \mathcal{E}_{33} &= \frac{4\pi\mu}{\Delta_1}, & \mathcal{E}_{34} &= \frac{4\pi\beta_{51}}{\Delta_1}, & \mathcal{E}_{44} &= -\frac{c_{55^*}}{\Delta_1}, \\ -\mathcal{F}_{11} &= \frac{4\pi}{c_{11}}, & -\mathcal{F}_{12} &= -\frac{c_{12}}{c_{11}} \frac{\partial}{\partial x_2}, & -\mathcal{F}_{13} &= -\frac{c_{12}}{c_{11}} \frac{\partial}{\partial x_3}, \\ -\mathcal{F}_{22} &= -\frac{1}{4\pi} \left[\rho\omega^2 + \left(c_{11} - \frac{c_{12}^2}{c_{11}} \right) \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} - \alpha_{11} \frac{\partial^2}{\partial x_3^2} \right], \\ -\mathcal{F}_{23} &= -\frac{1}{4\pi} \left[\alpha_{11} - \left(c_{12} - \frac{c_{12}^2}{c_{11}} \right) \right] \frac{\partial^2}{\partial x_2 \partial x_3}, & -\mathcal{F}_{24} &= \alpha_{12} \frac{\partial^2}{\partial x_2 \partial x_3}, \\ -\mathcal{F}_{33} &= \frac{1}{4\pi} \left[\rho\omega^2 - \alpha_{11} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} + \left(c_{11} - \frac{c_{12}^2}{c_{11}} \right) \frac{\partial^2}{\partial x_3^2} \right], & -\mathcal{F}_{34} &= \alpha_{12} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2}, \\ \mathcal{K}_{33} &= -ir_{11} \frac{\partial}{\partial x_2}, & \mathcal{K}_{34} &= -ir_{21} \frac{\partial}{\partial x_2}, & \mathcal{K}_{42} &= -ir_{12} \frac{\partial}{\partial x_3}, \end{aligned}$$

$$\mathcal{K}_{43}^{\epsilon} = -ir_{12} \frac{\partial}{\partial x_2}, \quad \mathcal{K}_{44}^{\epsilon} = -ir_{22} \frac{\partial}{\partial x_2}. \quad (11)$$

Тут використані позначення

$$\begin{aligned} r_{11}r_{00} &= -\mu c_{54^*} - 4\pi\beta_{51}\beta_{52}, \\ r_{21}r_{00} &= -4\pi\alpha\beta_{51} - 4\pi\mu\beta_{52}, \\ r_{12}r_{00} &= \beta_{52}c_{55^*} - \beta_{51}c_{54^*}, \\ r_{22}r_{00} &= \alpha c_{55^*} - 4\pi\beta_{51}\beta_{52}, \\ r_{00} &= \mu c_{55^*} + 4\pi\beta_{51}^2, \\ -\alpha_{11} &= c_{55^*} + c_{54^*}r_{11} + 4\pi\beta_{52}r_{12}, \\ -\alpha_{12} &= \beta_{51} + \beta_{52}r_{11} + \alpha r_{12}, \\ -\alpha_{22} &= -\mu + \beta_{52}r_{21} + \alpha r_{22}. \end{aligned} \quad (12)$$

Систему (10) можна записати у вигляді операторної гамільтонової системи

$$\frac{dq_i}{dx_1} = \frac{\partial H}{\partial p_i}, \quad \frac{dp_i}{dx_1} = -\frac{\partial H}{\partial q_i} \quad (13)$$

при наступному значенні операторної функції Гамільтона

$$H = \frac{1}{2} \mathcal{F}_{ik}^{\epsilon} q_i q_k + \mathcal{G}_{ik}^{\epsilon} p_i q_k + \frac{1}{2} \mathcal{C}_{ik}^{\epsilon} p_i p_k. \quad (14)$$

Елементи операторних матриць \mathcal{F}^{ϵ} , \mathcal{G}^{ϵ} , \mathcal{C}^{ϵ} в (14) і (13) розглядаються як сталі величини і тільки після обчислення частинних похідних в (13) їх треба розглядати як диференціальні оператори, що діють на канонічні змінні q_i , p_i .

Таким чином в результаті описаних перетворень система тринадцяти рівнянь (1), (6), (8) звелась до восьми рівнянь (10) або (13), відносно функцій (9). Таке представлення особливо буде доцільним при розв'язанні крайових задач з межами $x_1 = const$, тому що функції (9) при досконалому механічному і електромагнітному контактах при $x_1 = const$ будуть неперервними функціями на цих межах.

У випадку антиплоскої задачі для хвиль зсуву рівняння лінеаризованої магнітострикції феритів з дисипативним феромагнітним резонансом розглядалися в роботах [6, 7] і були перетворені [7] до операторної гамільтонової системи.

Робота виконана при частковій фінансовій підтримці в рамках “Комплексного інтеграційного проекту СВ РАН та НАН України”.

1. *Гуревич А.Г.* Ферриты на сверхвысоких частотах. – Москва: Гос. изд-во физ.-мат. лит., 1960. – 407 с.
2. *Taker Дж., Рэммон В.* Гиперзвук в физике твердого тела. – Москва: Мир, 1975. – 453 с.
3. *Шульга Н.А.* Основы механики слоистых сред периодической структуры. – Киев: Наукова думка, 1981. – 200 с.
4. *Шульга М.О.* Про поширення поперечних хвиль в магнітопружних періодичних середовищах // Доп. НАН України. – 2002. – № 7. – С. 60 – 63.
5. *Шульга М.О.* До теорії магнітопружних хвиль в періодичних середовищах // Доп. НАН України. – 2002. – № 8. – С. 55 – 59.
6. *Шульга Микола.* Застосування гамільтонового формалізму в теорії поширення магнітов'язкопружних хвиль зсуву в неоднорідно-періодичних середовищах // Фізико-математичне моделювання та інформаційні технології. – 2006. – Вип. 3. – 217-224.
7. *Шульга М.О.* Про визначальні співвідношення лінеаризованої магнітострикції феритів // Доп. НАН України. – 2006. – №8. – С. 67-71.
8. *Shul'ga N.A.* Propagation of elastic waves in periodic-nonhomogeneous space // Int. Appl. Mech. – 2003. – 39, № 7. – P. 763-796.
9. *Shul'ga N.A.* Propagation of coupled waves in layered-periodic continua for interaction an electromagnetic field // Int. Appl. Mech. – 2003. – 39, № 10. – P. 1146-1172.
10. *Shul'ga N.A., Levchenko V.V., Ratushnyak T.V.* Surface magnetoelastic shear waves in periodic-dielectric regularly stratified structures // Int. Appl. Mech. – 2003. – 39, № 11. – P. 1305-1309.
11. *Shul'ga N.A., Ratushnyak T.V.* Oscillation modes of magnetoelastic Lave-type waves in periodic-dielectric media // Int. Appl. Mech. – 2004. – 40, № 8. – P. 886-892.
12. *Shul'ga N.A., Ratushnyak T.V.* Spatial shapes of magnetoelastic shear body waves at the transmission edges in a periodically inhomogeneous magnetostrictive medium // Int. Appl. Mech. – 2006. – 42, № 3. – P. 300-307.
13. *Shul'ga N.A., Levchenko V.V., Ratushnyak T.V.* Propagation of magnetoelastic shear waves across layers in a periodically layered medium // Int. Appl. Mech. – 2006. – 42, № 6. – P. 655-660.
14. *Shul'ga N.A., Ratushnyak T.V.* On shapes of body waves in periodically inhomogeneous, magnetostrictive, dielectric materials // Int. Appl. Mech. – 2006. – 42, № 7. – P. 775-781.
15. *Shul'ga N.A.* Effective magnetoelastic properties of laminated composites // Int. Appl. Mech. – 2006. – 42, № 8. – P. 879-885.
16. *Shul'ga N.A., Ratushnyak T.V.* Volume magnetoelastic shear waves in periodically inhomogeneous media // Int. Appl. Mech. – 2006. – 42, № 10. – P. 1090-1101.

Надійшло до редакції 13.10.2006 р.