



УДК 539.3:537

Ю.В. Човнюк, канд. техн. наук, Вища школа економіки та ділової адміністрації "АЖІО-Коледж" (м. Київ)

ИНФОРМАЦИОННЫЙ И СПЕКТРАЛЬНЫЙ (ФУРЬЕ) АНАЛИЗЫ УДАРНО-ВИБРАЦИОННО-ВОЛНОВЫХ ПРОЦЕССОВ, ПОЛЕЙ, ТЕХНОЛОГИЙ В МОДЕЛИРОВАНИИ, ДИАГНОСТИКЕ СОСТОЯНИЯ, АВТОМАТИЗАЦИИ УПРАВЛЕНИЯ И ПРОЕКТИРОВАНИЯ СОВРЕМЕННЫХ СТРОИТЕЛЬНЫХ ЧЕЛОВЕКО-МАШИННЫХ (ЭРГАТИЧЕСКИХ) СИСТЕМ. ЧАСТЬ II.

2. Спектральное разложение импульсных полей.

Периодическое вибрационно-волновое поле является некоторым идеализированным пределом, который в действительности никогда не достигается хотя бы потому, что любое поле ограничено в пространстве и во времени. Можно ли представить такое поле как суперпозицию монохроматических волн? Для изучения этого вопроса применим следующий, довольно общий прием. Представим себе, что поле периодически повторяется через некоторый период T , достаточно большой, чтобы можно было пренебречь перекрытием "хвостов" поля. Тогда можно произвести фурье-разложение, а затем, положив $T \rightarrow \infty$, вернуться к исходной задаче об импульсном поле. При $T \rightarrow \infty$ получаем

$$A(t) = \sum_n \frac{A_n}{\sqrt{T}} e^{-in\omega_0 t} \rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} dn \frac{A_n}{\sqrt{T}} e^{-in\omega_0 t} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} A(\omega) e^{-i\omega t} d\omega; \quad (1)$$

$$\omega_0 = 2\pi/T; n = \omega/\omega_0; dn = d\omega/\omega_0; A(\omega) = A_n \cdot \sqrt{\frac{T}{2\pi}}.$$

Хотя введение дифференциала d_n не вполне корректно, т.к. n - целое, но это удобно в такого рода предельных переходах. Таким образом, мы получили для импульсного поля фурье-разложение, но не в виде суммы, а виде интеграла. В этом случае говорят о непрерывном спектре поля, т.е. частота гармоник ω пробегает теперь непрерывный ряд значений.

Спектр $A(\omega)$ вычисляется с помощью предельного перехода

$$A(\omega) = \sqrt{\frac{T}{2\pi}} \cdot A_n|_{T \rightarrow \infty} = \sqrt{\frac{T}{2\pi}} \cdot \int_{-T/2}^{T/2} \frac{A(t)e^{i\omega t}}{\sqrt{T}} dt|_{T \rightarrow \infty} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} A(t)e^{i\omega t} d\omega \quad (2)$$

Калибровка спектра $A(\omega)$ (множитель $1/\sqrt{2\pi}$) выбрана таким образом, чтобы подчеркнуть симметрию соотношений (1), (2). Такая калибровка не является общепринятой. Говорят о фурье-преобразовании, причем спектр $A(\omega)$ называется фурье-образом функции $A(t)$, и, наоборот, $A(t)$ является фурье-образом $A(\omega)$. Отметим еще, что амплитуда постоянной составляющей ($\omega = 0$) с точностью до множителя совпадает с интегралом от поля $A(t)$ (2).

Рассмотрим ряд важных с практической точки зрения примеров спектрального разложения импульсных ударно-вибрационно-волновых полей.

Пример 1. Найти спектр одиночного прямоугольного импульса поля, длительностью τ , амплитудой E_a .

Из формулы (2) имеем

$$E(\omega) = \frac{E_a}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} e^{i\omega t} dt = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot E_a \cdot \frac{\sin\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)}{\omega}. \quad (3)$$

Амплитудный спектр: $|E(\omega)| = \sqrt{2} \cdot E_a \cdot \frac{|\sin \omega\tau/2|}{\omega\sqrt{\pi}}$. Найдем теперь спектр импульсного поля частоты ω_0 , существующего конечное время τ : $E(t) = E_a(t) \cdot e^{-i\omega_0 t}$, где $E_a(t) = E_a$ при $-\frac{\tau}{2} < t < \frac{\tau}{2}$ и $E_a(t) = 0$ в остальное время. Иначе говоря, $E_a(t)$ только что рассмотренный прямоугольный импульс. Подставляя вместо $E_a(t)$ его фурье-разложение, мы видим, что спектр поля $E(t)$ просто сдвинут относительно спектра $E_a(t)$ на ω_0 : $E(\omega) = E_a(\omega - \omega_0)$.

Пусть теперь мы сместили поле во времени на интервал t_1 : $E_1(t) = E(t - t_1)$. Тогда в его фурье-разложении появится дополнительный множитель $e^{i\omega t_1}$: $E_1(\omega) = E(\omega) e^{i\omega t_1}$. Иными словами, фаза фурье-гармоники сместится на величину ωt_1 .

Пример 2. Найти спектр затухающих колебаний. Пусть колебания, "включенные" в момент $t = 0$, затухают по экспоненциальному закону $A(t) = A_0 e^{-i\omega_0 t - (t/\tau)}$; $t > 0$. С помощью (2) получаем

$$\begin{cases} A(\omega) = \frac{A_0/\sqrt{2\pi}}{\frac{1}{\tau} - i(\omega - \omega_0)}; |A(\omega)| = \frac{A_0}{\sqrt{2\pi}} \cdot \frac{\tau}{\sqrt{1 + (\omega - \omega_0)^2 \tau^2}}; \\ |\varphi(\omega)| = \text{Arctg}(\omega - \omega_0)\tau, i = \sqrt{-1}. \end{cases} \quad (4)$$

При $\tau \rightarrow \infty$ имеем незатухающие колебания, "включенные" в момент $t = 0$. При $\omega \neq \omega_0$ их спектр найдем из (4), положив $\frac{1}{\tau} = 0$:

$$A(\omega) = \frac{iA_0}{\sqrt{2\pi} \cdot (\omega - \omega_0)}, \omega \neq \omega_0. \quad (5)$$

Чтобы найти поведение спектра при $\omega \rightarrow \omega_0$, произведем предельный переход $\tau \rightarrow \infty$

$$A(\omega) = \frac{A_0}{\sqrt{2\pi}} \cdot \frac{\tau + i\tau^2(\omega - \omega_0)}{1 + \tau^2(\omega - \omega_0)^2}. \quad (6)$$

Можно показать, что первое слагаемое $\frac{\tau}{(1 + \tau^2\Omega^2)} \rightarrow \pi\delta(\Omega)$ при $\tau \rightarrow \infty$ ($\Omega = \omega - \omega_0$), где δ - дельта-функция П. Дирака. Действительно

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\tau d\Omega}{1 + \tau^2\Omega^2} &= \text{Arctg}(\tau\Omega) \Big|_{-\infty}^{\infty} = \pi, \text{ откуда} \\ \frac{1}{\pi} \lim_{\tau \rightarrow \infty} \frac{\tau}{1 + \tau^2\Omega^2} &= \delta(\Omega). \end{aligned} \quad (7)$$

Второе слагаемое в (6) при $\tau \rightarrow \infty$ дает (5). В результате получаем спектр незатухающих колебаний в виде

$$A(\omega) = \sqrt{\frac{\pi}{2}} A_0 \delta(\omega - \omega_0) + \frac{iA_0}{\sqrt{2\pi}(\omega - \omega_0)}. \quad (8)$$



Второе слагаемое в этом выражении возникает вследствие включения колебаний в момент $t = 0$. Если рассмотреть нарастающие колебания, которые включаются при $t = 0$: $A_1(t) = A_0 \cdot e^{-i\omega_0 t + (t/\tau)}$, $t > 0$, то их спектр будет отличаться от (4) знаком при i , т.е. $A_1(\omega) = A^*(\omega)$. То же относится и к предельному спектру (8). Если теперь сложить оба колебания, то в пределе $\tau \rightarrow \infty$ получается монохроматическое колебание с $A_{\Sigma} = A + A_1 \rightarrow A_0 e^{-i\omega_0 t}$, спектр которых есть δ -функция:

$$A_{\Sigma}(\omega) = \sqrt{2\pi} \cdot A_0 \cdot \delta(\omega - \omega_0). \quad (9)$$

При $\omega_0 = 0$ получим из (8) спектр "ступеньки", т.е. постоянного поля, включенного в момент $t = 0$, а из (9) - спектр статического поля.

Пример 3. Проанализировать спектр поля в виде группы из N одинаковых прямоугольных импульсов длительностью τ , отстоящих друг от друга на расстоянии T .

Спектр одиночного импульса дается выражением (3) с фазовым множителем $e^{in\omega T}$, где n - номер импульса. Спектр сигнала равен сумме спектров импульсов, так что получается спектр (3) умноженный на сумму

$$S(\omega) = \sum_{n=0}^N e^{in\omega T} = \frac{1 - e^{iN\omega T}}{1 - e^{i\omega T}}. \quad (10)$$

Амплитудный спектр в этом случае

$$|E(\omega)| = \sqrt{\frac{2}{\pi}} E_0 \cdot \left| \frac{\sin \frac{\omega\tau}{2}}{\omega} \right| \cdot \left| \frac{\sin \frac{N\omega T}{2}}{\sin \frac{\omega T}{2}} \right|. \quad (11)$$

Спектр (11) характеризуется тремя параметрами. Полная ширина спектра $\Delta\omega \sim \pi/\tau$ определяется одиночным импульсом. Положение линий определяется периодичностью импульсов T или нулями знаменателя (11) $\omega_m = 2\pi m/T$, при этом $S_m = N$. Наконец, ширина линий зависит от полной длины сигнала $\delta\omega \sim \pi/NT$. В частности, при $N \rightarrow \infty$ получается дискретный спектр.

Анализ соотношений, полученных в примере 3, позволяет сделать ряд важных выводов, полезных в практике использования подобных сигналов для ударно-вибрационно-волновых технологий, диагностики состояния, автоматизации управления и проектирования, моделирования и инженерных расчетов современных строительных машин, а именно:

1) в зависимости от характеристик осциллятора, с которым взаимодействует такое поле, его сложный спектр "воспринимается" совершенно по-разному. Очень "плохой" осциллятор (моделирующий обрабатываемую среду) с временем затухания $\tau_{ке\Box} \ll T$ реагирует на отдельный импульс, и для него этот спектр- непрерывный с шириной $\Delta\omega \sim \pi/\tau$. Осциллятор получше ($T \ll \tau_{ке\Box} \ll NT$) регистрирует дискретный спектр, "не замечая" конечной ширины линий. Наконец, высокодобротный осциллятор ($\tau_{ке\Box} \gg NT$) регистрирует полную структуру спектра $|E(\omega)|$ (11);

2) в общем случае спектр характеризуется несколькими масштабами $\Delta\omega$, отражающими через соотношение неопределенности Гейзенберга сложную структуру поля (разные Δt). Это соотношение имеет следующий вид

$$\Delta\omega \cdot \Delta t \sim \pi; \Delta k \cdot \Delta x \sim \pi, \quad (12)$$

где $\Delta\omega$ - ширина спектра (частотная); Δt - длительность поля; Δk - спектральная ширина поля в области волновых чисел; Δx - характерный размер (неоднородности)

поля. В частности, дискретный спектр можно характеризовать некоторой полной шириной, которая $\sim \pi/\tau$.

3. Информационный анализ ударно-вибрационно-волновых полей в режиме реальной эксплуатации строительных машин.

В соответствии с формулой Шеннона количество (ΔI) информации (в битах), которую содержит любой сигнал в полосе частот $\Delta\omega$ и в единичном интервале времени,

$$\frac{\Delta I}{\Delta t \cdot \Delta\omega} = \frac{1}{2\pi} \log_2 \left(1 + \frac{P_c}{P_{ш}} \right), \quad (13)$$

где $P_c, P_{ш}$ – мощности сигнала и шума, соответственно. Поскольку этот закон основан только на соотношении неопределенности и общем понятии о количестве информации, он переносится на плотность информации на единицу длины "изображения" сигнала (Δx) в интервале Δk_x

$$\frac{\Delta I}{\Delta x \cdot \Delta k_x} = \frac{1}{2\pi} \log_2 \left(1 + \frac{P_c}{P_{ш}} \right). \quad (14)$$

Полученная формула легко обобщается на двумерный случай

$$\frac{\Delta I}{\Delta S \cdot \Delta k_x \cdot \Delta k_y} = \frac{1}{(2\pi)^2} \log_2 \left(1 + \frac{P_c}{P_{ш}} \right). \quad (15)$$

где ΔS – площадь "изображения" сигнала. В трехмерном случае (наиболее общем)

$$\frac{\Delta I}{\Delta V \cdot \Delta k_x \cdot \Delta k_y \cdot \Delta k_z} = \frac{1}{(2\pi)^3} \log_2 \left(1 + \frac{P_c}{P_{ш}} \right). \quad (16)$$

где ΔV – объем "изображения" сигнала.

Учитывая (12) можно показать, что минимальная величина информации, которую содержит любой сигнал, оценивается в:

$$\Delta I = \frac{1}{2} \log_2 \left(1 + \frac{P_c}{P_{ш}} \right). \quad (17)$$

При $P_c = P_{ш} : (\Delta I)_{\min} = \frac{1}{2}$. Тогда (17) соотношение можно нормировать на $(\Delta I)_{\min}$

следующим образом: $\frac{\Delta I}{(\Delta I)_{\min}} = \log_2 \left(1 + \frac{P_c}{P_{ш}} \right)$. (18)

Из последнего соотношения следует, что для повышения соотношения $\frac{\Delta I}{(\Delta I)_{\min}}$, т.е. увеличения информативности сигнала следует "позаботиться" о росте отношения $\frac{P_c}{P_{ш}}$. Для этого существует два пути: 1) повышать мощность полезного сигнала P_c ; 2) понижать мощность шумов $P_{ш}$, которые всегда присутствуют и сопровождают любые технологические процессы (как, впрочем, и процессы управления машиной).

В таблице 1 представлены количественные соотношения между $\frac{\Delta I}{(\Delta I)_{\min}}$ и $\frac{P_c}{P_{ш}}$.



Таблица 1.

$\Delta I / (\Delta I)_{\min}$	$P_c / P_{ц}$
1	1
2	3
3	7
4	15
5	31
6	63
7	127
8	255
9	511
10	1023

Таким образом, чтобы на порядок повысить информативность сигнала, задействованного в определенной технологии (процессе управления (эргатической) системой), следует на три порядка ($\sim 10^3$)

"поднять" соотношение $P_c / P_{ц}$. Это может быть слишком высокой "ценой" (в энерго-мощностных оценках) за полученный информационный "комфорт" (содержательность, информативность) используемых сигналов (в т.ч. в управлении).

В заключении следует отметить, что развитие и дальнейшее совершенствование перспективных строительных технологий, моделирования процессов, происходящих в современных строительных человеко-

машинных (эргатических) системах, диагностики их состояния, автоматизации управления и проектирования должны идти по пути, сочетающем энерго-мощностные и информационные критерии (оценки) рассматриваемых явлений и механизмов взаимодействия (рабочих органов машин с обрабатываемыми средами).

Литература

1. Бриллюэн Л. Наука и теория информации. - М.: Физматгиз, 1960. -400с.
2. Гусев Б.В., Деминов А.Д., Крюков Б.И., Литвин Л.М., Логвиненко Е.А. Ударно-вибрационная технология уплотнения бетонных смесей. - М.: Стройиздат, 1982.-152с.
3. Баладинский В.Л. Динамическое разрушение грунтов. - К.: Изд-во ГУ, 1971. - 226с.
4. Чубук Ю.Ф., Назаренко И.И., Гарнец В.Н. Вибрационные машины для уплотнения бетонных смесей. - К.: Вища школа, 1985. - 168с.